

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第4863799号
(P4863799)

(45) 発行日 平成24年1月25日(2012.1.25)

(24) 登録日 平成23年11月18日(2011.11.18)

(51) Int.Cl.

F I

A 6 1 F 2/02 (2006.01)

A 6 1 F 2/02

A 6 1 F 2/28 (2006.01)

A 6 1 F 2/28

A 6 1 F 2/04 (2006.01)

A 6 1 F 2/04

A 6 1 M 25/00 (2006.01)

A 6 1 M 25/00

3 1 2

A 6 1 M 25/01 (2006.01)

A 6 1 M 25/00

3 0 9 B

請求項の数 28 (全 18 頁) 最終頁に続く

(21) 出願番号 特願2006-198061 (P2006-198061)

(22) 出願日 平成18年7月20日(2006.7.20)

(65) 公開番号 特開2007-83019 (P2007-83019A)

(43) 公開日 平成19年4月5日(2007.4.5)

審査請求日 平成21年7月21日(2009.7.21)

(31) 優先権主張番号 102005034167.5

(32) 優先日 平成17年7月21日(2005.7.21)

(33) 優先権主張国 ドイツ(DE)

(73) 特許権者 390039413

シーメンス アクチエンゲゼルシャフト

Siemens Aktiengesellschaft

ドイツ連邦共和国 D-80333 ミュンヘン
ヴィッテルスバッハープラッツ 2

Wittelsbacherplatz 2, D-80333 Muenchen, Germany

(74) 代理人 100075166

弁理士 山口 巖

(74) 代理人 100133167

弁理士 山本 浩

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 インプラント、体内のインプラントの位置を求める装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

体内のインプラント(1)の位置(P)を求めるのに適したトランスポンダ(2)が設けられ、インプラント(1)の構造要素がトランスポンダ(2)の送信および/または受信アンテナを形成することを特徴とする体内に挿入するためのインプラント。

【請求項 2】

トランスポンダ(2)は、少なくとも2つの異なる方向(X、Y、Z)への/からの信号を送信および/または受信するための送信および/または受信アンテナを有することを特徴とする請求項1記載のインプラント。

【請求項 3】

送信および/または受信方向が異なるように向けられている複数のトランスポンダ(2)が設けられていることを特徴とする請求項1乃至2の1つに記載のインプラント。

【請求項 4】

トランスポンダ(2)の送信および/または受信ユニットの長さ寸法は3mmよりも小さいことを特徴とする請求項1乃至3の1つに記載のインプラント。

【請求項 5】

トランスポンダ(2)は位置(P)を記憶するメモリを有することを特徴とする請求項1乃至4の1つに記載のインプラント。

【請求項 6】

インプラント(1)に、体の物理学および/または生理学的データを検出するセンサ

10

20

要素が取付けられていることを特徴とする請求項 1 乃至 5 の 1 つに記載のインプラント。

【請求項 7】

センサ要素は $100\text{ }\mu\text{m}$ 以下の平均サイズを有することを特徴とする請求項 6 記載のインプラント。

【請求項 8】

インプラント (1) はステントであることを特徴とする請求項 1 乃至 7 の 1 つに記載のインプラント。

【請求項 9】

請求項 1 乃至 8 の 1 つに記載のトランスポンダ (2) を備えたインプラント (1) の体内における位置 (P) を求める装置において、

第 1 の座標系 (O1) に割り付けられた画像データセットであって、少なくともインプラント (1) を含んでいる体部分の第 1 の画像 (9) を作成するための画像データセットを取得する撮影装置 (C) と、

トランスポンダ (2) へ電磁的な一次放射 (5) を送出する送信器 (4, A1) と、一次放射 (5) によりトランスポンダ (2) から放出された二次放射 (6) を受信する受信器 (4, A1, 7, A2) と、

二次放射 (6) に基づいて第 2 の座標系 (O2) におけるトランスポンダ (2) の位置 (P) を求める位置検出装置 (A) と、

第 1 の座標系 (O1) と第 2 の座標系 (O2) とを相関させる相関手段 (F1) と、

第 1 の画像 (9) およびトランスポンダ (2) の位置 (P) を再現する第 2 の画像 (10) を作成する画像作成手段 (F3) と

を備え、位置検出ユニット (A) は、体の中空、管状またはホース状の領域内でトランスポンダ (2) および / または他のトランスポンダが移動する際に、複数の異なる位置 (P) を求めることを特徴とする体内のインプラントの位置を求める装置。

【請求項 10】

電磁的な一次放射 (5) および / または二次放射 (6) は、 200 MHz よりも低い第 1 および / または第 2 の周波数を有することを特徴とする請求項 9 記載の装置。

【請求項 11】

第 1 および / または第 2 の周波数は、それぞれ予め与えられた第 1 および / または第 2 の周波数値の間で時間的に交替することを特徴とする請求項 10 記載の装置。

【請求項 12】

送信器 (4, A1) はパルス化された直流電流により動作可能であることを特徴とする請求項 9 乃至 11 の 1 つに記載の装置。

【請求項 13】

撮影装置 (C) において使用された画像化法は、超音波検査法、放射線検査法、X線透視法、光標識を用いた X線透視法、血管撮影法、光コヒーレンス断層画像化法、分離型断層撮影法、陽電子放出断層撮影法、コンピュータ断層撮影法、核スピン断層撮影法、内視鏡検査法、核医学画像化法、光画像化法からなるグループの中から選択されていることを特徴とする請求項 9 乃至 12 の 1 つに記載の装置。

【請求項 14】

画像データセットが 2次元、3次元または 4次元であることを特徴とする請求項 9 乃至 13 の 1 つに記載の装置。

【請求項 15】

撮影装置 (C) において画像データセットの取得時に使用されたパラメータは、第 2 の画像 (10) を作成する画像作成手段 (F3) によって使用されることを特徴とする請求項 9 乃至 14 の 1 つに記載の装置。

【請求項 16】

体は哺乳類の体であり、体における血管 (3)、管および / または空洞内へ挿入するためのカテーテルが設けられていることを特徴とする請求項 9 乃至 15 の 1 つに記載の装置。

。

10

20

30

40

50

【請求項 17】

体内のインプラントの位置を求める装置および／またはカテーテルに少なくとも1つの他のトランスポンダが設けられていることを特徴とする請求項9乃至16の1つに記載の装置。

【請求項 18】

体の運動を検出する装置が設けられていることを特徴とする請求項9乃至17の1つに記載の装置。

【請求項 19】

体の運動を検出する装置は、カメラ、レーザ、磁気センサ、圧力センサ、心電図および／または血圧センサを含むことを特徴とする請求項18記載の装置。

10

【請求項 20】

体の運動を検出する装置により検出された運動に基づいて第1の画像(9)および／または第2の画像(10)内の運動アーチファクトを補正する補正装置(F2)が設けられていることを特徴とする請求項18又は19記載の装置。

【請求項 21】

体内のインプラントの位置を求める装置からおよびこの装置へのデータの無線伝送および／またはこの装置の構成部分間のデータの無線伝送のための少なくとも1つのインターフェースが設けられていることを特徴とする請求項9乃至20の1つに記載の装置。

【請求項 22】

複数の異なる位置(P)に基づく体の領域の包絡線を求める包絡線検出ユニットが設けられていることを特徴とする請求項9記載の装置。

20

【請求項 23】

第2の画像(10)は包絡線の表示を含んでいることを特徴とする請求項22記載の装置。

【請求項 24】

第1の座標系(O1)と第2の座標系(O2)とを相関させるための相関データを求めるのに適したファントムが設けられていることを特徴とする請求項9乃至23の1つに記載の装置。

【請求項 25】

トランスポンダ(2)、他のトランスポンダ、センサ、ケーブル、電子構成要素および／またはハウジングは妨害電磁場に対する遮蔽を有することを特徴とする請求項9乃至24の1つに記載の装置。

30

【請求項 26】

体内のインプラントの位置を求める装置の動作のために設けられている電源装置(H)は、体内のインプラントの位置を求める装置の、体に接続されている通電要素から電氣的に絶縁されていることを特徴とする請求項9乃至25の1つに記載の装置。

【請求項 27】

データの交換のためにDICOMプロトコルインターフェース(E)が設けられていることを特徴とする請求項9乃至26の1つに記載の装置。

【請求項 28】

DICOMプロトコルインターフェース(E)はMPPSモジュールを含むことを特徴とする請求項27記載の装置。

40

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、体内に挿入するためのインプラントならびに体内のインプラントの位置を求める装置および方法に関する。

【背景技術】

【0002】

体内に挿入するためのインプラントは知られている(例えば、特許文献1参照)。この

50

インプラントは血管の再狭窄予防のためのステントである。一般にステントは、例えば血管や体孔のような管腔器官の中にこれを広げるためおよび広げられた状態に保つために挿入される。ステントを挿入するために、一般的にカテーテルおよびガイドワイヤが使用される。

【 0 0 0 3 】

更に、冠状血管撮影法において、ステントを X 線画像に基づいて体組織内で位置測定することは知られている。X 線吸収の少ない材料から作られているステントは、体組織内において X 線図では時々見えないかまたは十分に正確には見えない。

【 0 0 0 4 】

ステントの位置を求めるためにカテーテルもしくはガイドワイヤをその先端に取付けた X 線標識に基づいて位置測定することも通常に行なわれている。この方法の欠点は、カテーテルまたはガイドワイヤを遠ざけた後には、X 線図で位置測定できないステントの位置をもはや求めることができないことである。

【 0 0 0 5 】

更に、血管内へステントを挿入した際に位置測定するために、多数の X 線画像を撮影することが必要である。それによって患者ならびに医師が高い X 線被曝に曝される。

【 0 0 0 6 】

血管に挿入されるカテーテルにより超音波画像が撮影される画像化方法は知られている（例えば、特許文献第 2 の参照）。超音波画像は、血管内におけるステントの挿入および位置決めのための補助手段として役立つ。この方法の欠点は、超音波画像化に使用されたカテーテルがステントを血管内へ挿入する前に遠ざけられなければならないことにある。ステントの位置は挿入時には追跡することがない。

【 0 0 0 7 】

位置測定可能な端部範囲を有するカテーテルは知られている（例えば、特許文献 3 参照）。この端部範囲にはコイルが取付けられている。コイルにより磁場が発生可能である。終端範囲の位置は磁場の磁場分布に基づいて求められる。欠点は、この場合に使用された測定装置が遮蔽室に配置されていなければならないことにある。更に、磁場発生のためのコイルに電気エネルギーを供給するためにカテーテルは常に導線に接続されていなければならない。このことはカテーテルの操作性を著しく制限する。

【 0 0 0 8 】

カテーテルの終端範囲の位置を求める装置において、終端範囲の位置を求めるためにホールセンサにより測定される磁場強度を利用することは知られている（例えば、特許文献 4 参照）。この公知の装置の欠点は、カテーテルが少なくとも特殊な医療用途においてしか使用できないことにある。更に、位置検出精度が終端近傍にある金属の対象物によって著しく妨害される。

【特許文献 1】独国実用新案出願公開第 2 9 9 2 4 2 2 8 号明細書

【特許文献 2】欧州特許第 0 8 8 5 5 9 4 号明細書

【特許文献 3】独国特許出願公開第 4 2 1 5 9 0 1 号明細書

【特許文献 4】米国特許第 6 2 3 3 4 7 6 号明細書

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 9 】

本発明の課題は、従来技術に基づく欠点を除去することにある。特に、本発明の課題は、体内のインプラントの位置の特に簡単かつ正確な検出を可能にするインプラントならびに体内のインプラントの位置を求める装置および方法を提供することにある。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 1 0 】

この課題は、請求項 1 および請求項 9 の特徴によって解決される。望ましい実施態様は請求項 2 乃至 8 および請求項 10 乃至 28 からもたらされる。

【 0 0 1 1 】

本発明にしたがって、体内におけるインプラントの位置を求めるのに適したトランスポンダが設けられ、インプラントの構造要素がトランスポンダの送信および/または受信アンテナを形成するインプラントが提供される。

【0012】

用語「適したトランスポンダ」とは、座標系における座標をトランスポンダから送信されかつ受信器によって受信された電磁放射に基づいて求めることができるトランスポンダであると理解される。「体」は哺乳動物の体、特に人間の体であってよい。インプラントとしては、永続的または一時的に体内に植え込み可能なインプラントが考慮の対象になる。インプラントは人工的なインプラントであってよい。インプラントは、少なくとも部分的に、例えば金属、プラスチック、セラミックスなどのような非有機材料から作られている。インプラントは体組織のための代用品であってよい。インプラントは、生物の体の組織や器官などの自然の機能の補助または代用のためのインプラントであってもよい。

10

【0013】

体内における本発明によるインプラントの位置は、トランスポンダに電磁的な一次放射が照射されることによって求めることができる。一次放射によってトランスポンダが励起される。励起によってトランスポンダは電磁的な二次放射を放出する。二次放射は一次放射の変調によって作成することができる。受信された放射に基づいてトランスポンダの位置を求めることができる。

【0014】

トランスポンダ技術の適用によって位置が特に簡単にかつ正確にしかも確実に求めることができる。トランスポンダによる位置検出方法は例えば米国特許第4654658号明細書から知られている。

20

【0015】

体内におけるインプラントの位置は、例えばカテーテル、ガイドワイヤなどのような医療補助手段に関係なく直接的に求めることができる。体内への挿入時におけるインプラントの位置は簡単に連続的に追跡される。更に、既に体内に挿入されたインプラントの位置を後の時点で別の医療的手術なしに求めることができる。後の時点で特に迅速かつ簡単に、体内のインプラントの位置が変化したかどうかを再び調べることができる。

【0016】

インプラントの位置は、例えばX線法のような従来の画像化法によってはインプラント位置を測定できないかまたは十分正確に測定できない場合であっても求めることができる。

30

【0017】

トランスポンダとしては、受動式トランスポンダも能動式トランスポンダも使用することができる。受動式トランスポンダは、能動式トランスポンダに比べて、独自のエネルギーを必要としない利点を有する。受動式トランスポンダは、二次放射の放出に必要なエネルギーを一次放射から受け取る。受動式トランスポンダはほぼ時間的に無制限の位置検出を可能にする。これに対して能動式トランスポンダの場合、位置検出がトランスポンダ固有のエネルギー源の寿命に制限される。能動式トランスポンダは、二次放射の放出が一次放射から受け取るエネルギーによって制限されることがないという利点をもたらす。能動的な放射によって二次放射の大きな到達範囲が得られる。

40

【0018】

本発明の実施態様によれば、トランスポンダは、少なくとも2つの異なる方向への/からの信号を送信および/または受信するための送信および/または受信アンテナを有する。送信および/または受信アンテナの向きに応じて、信号が方向に依存して送信および/または受信される。方向依存性は位置を求めるために使用できる。トランスポンダの送信および受信ユニットに対する送信および/または受信アンテナの相対的な向きが既知である場合、トランスポンダの方位を決定することができる。

【0019】

送信および/または受信方向が異なるように向けられている複数のトランスポンダが設

50

けられていてもよい。複数の異なる方向からの方向情報により位置検出精度を高めることができる。インプラントに対する送信および/または受信方向の相対的な向きもしくはトランスポンダの方位が既知であるかぎり、インプラントの方位を求めることができる。

【0020】

本発明の実施態様によれば、インプラントの構造要素がトランスポンダの送信および/または受信アンテナを形成する。インプラントにトランスポンダの送信および受信ユニットを設けることだけが必要である。これは特にコンパクトな製造を可能にする。送信および受信アンテナは特別大きく構成することができる。トランスポンダの感度ならびに送信および/または受信品質は改善することができる。送信および/または受信アンテナとしては、例えば格子状の金属製のステント基体を使用できる。

10

【0021】

インプラントの実施態様によれば、2つのトランスポンダのそれぞれの長手軸線間の角度は、 $0^{\circ} \sim 90^{\circ}$ の範囲内、好ましくは $30^{\circ} \sim 60^{\circ}$ の範囲内にある。

【0022】

この角度は、トランスポンダの特にコンパクトな全装置がもたらされるように選ばれると好ましい。

【0023】

有利な実施態様によれば、トランスポンダの送信および/または受信ユニットの長さ寸法は3mmよりも小さい、好ましくは1mmよりも小さい。この種のトランスポンダを製造するために、例えばソフトリソグラフィー等のマイクロおよびナノ技術から公知の方法を使用することができる。トランスポンダの小さな寸法によって、トランスポンダはほぼ全てのインプラントに使用することができる。インプラントの規定どおりの使用または機能の妨害を回避することができる。

20

【0024】

本発明の一実施態様によれば、トランスポンダは位置を記憶するメモリを有する。メモリには体内へのインプラントの挿入時に求められたインプラント最終位置を記憶させることができる。記憶された位置は後の時点で読み出し、例えば新たに求められた位置と比較することができる。メモリにはインプラントに対するトランスポンダの相対的な方位を記憶させることもできる。位置に関する記憶情報はいつでも使用可能であり、大きな費用なしに読み出すことができる。インプラントの位置に対する情報のほかに、例えば患者固有のデータのような他のデータも記憶させることもできる。

30

【0025】

記憶されたインプラント位置と後の時点で求められたインプラント位置との比較によって、インプラントの位置または姿勢の変化を簡単に決定することができる。位置のほかにメモリには、例えばインプラントの挿入日付、患者データならびにトランスポンダおよびインプラントの技術および医療データのような他のデータを記憶させることができる。

【0026】

インプラントに、体の物理学および/または生理学的数据を検出するための1つのセンサ要素が取付けられていてもよい。複数のセンサ要素が取付けられていてもよい。センサ要素は $100\mu\text{m}$ 以下、好ましくは 100nm 以下の平均サイズを有する。物理学および/または生理学的数据は、例えば温度、圧力、pH値、酵素活性度、または分子標識および/または遺伝子標識に関する情報などであってよい。データはトランスポンダの送信アンテナにより受信ユニットに伝送される。

40

【0027】

インプラントは例えば心臓ペースメーカー、ステントなどのような心臓病治療用インプラントである。また、インプラントは例えば脳ペースメーカーのようなパーキンソン病治療用インプラントであってもよい。他のインプラントは、聴覚消失に対する聴覚人工補整器、薬物のデポ剤、骨インプラント、関節インプラントならびに形成外科のあらゆる種類のインプラントで有り得る。

【0028】

50

更に本発明にしたがって、本発明によるトランスポンダを備えたインプラントの体内における位置を求める装置は、

- a) 第1の座標系に割り付けられた画像データセットであって、少なくともインプラントを含んでいる体部分の第1の画像を作成するための画像データセットを取得する撮影装置と、
- b) トランスポンダへ電磁的な一次放射を送出する送信器と、
- c) 一次放射によりトランスポンダから放出された二次放射を受信する受信器と、
- d) 二次放射に基づいて第2の座標系におけるトランスポンダの位置を求める位置検出装置と、
- e) 第1の座標系と第2の座標系とを相関させる相関手段と、
- f) 第1の画像およびトランスポンダの位置を再現する第2の画像を作成する画像作成手段と、

を備え、位置検出ユニットは、体の中空、管状またはホース状の領域内でトランスポンダおよび/または他のトランスポンダが移動する際に、複数の異なる位置を求める。

【0029】

本発明による体内のインプラントの位置を求める装置により、本発明によるインプラントの位置を求めることができる。本発明によるインプラントにより位置を特に簡単にかつ正確に求めることができる。第2の座標系における位置を求めるために、位置検出装置が設けられている。位置の検出は、トランスポンダから放出され受信器によって受信された二次放射に基づいて行なわれる。二次放射は送信器による一次放射の入射により放出される。二次放射は例えば一次放射の変調であってよい。二次放射を受信するために1つ又は複数の受信器が設けられるとよい。受信器は、移動可能、変位可能、回転可能または軸の周りに回転可能に、本発明による体内のインプラントの位置を求める装置に取付けることができる。この装置には同様に複数の送信器を取付けることができる。異なる方向に放出された二次放射を特に正確に検出することができる。位置を求めるために二次放射の方向依存性および/または距離依存性が使用される。送信器および/または受信器は相互影響を回避するために異なる周波数により動作させるとよい。

【0030】

位置検出装置により求められた位置は画像作成手段によって第1の画像と一緒に第2の画像内に表示される。第1の画像を作成するために、撮影装置により取得されたデータセットが使用される。第2の画像において位置を再現可能にするために、画像データセットに割り付けられた第1の座標系と位置に割り付けられた第2の座標系との相関が必要である。相関のために相関手段が設けられている。相関が行なわれた後、第1および第2の座標系は例えば座標変換により互いに移すことができる。

【0031】

相関に適した相関データを求めるためにファントムを使用することができる。ファントムには、撮影装置により検出可能な標識、例えばX線標識と、他のトランスポンダとが設けられるとよい。更に、体内のインプラントの位置を求める装置および撮影装置には他の標識および/または他のトランスポンダが設けられるとよい。他の標識および/または他のトランスポンダに基づいて相関を著しく簡単化することができる。

【0032】

第1の座標系と第2の座標系との相関後に、画像作成手段が第1の画像およびそれに含まれるトランスポンダ位置を表示する第2の画像を作成する。

【0033】

第1の画像は、相次いで求められた複数の位置を表示するための基礎として使用されるとよい。例えば血管内へのステントの挿入時に求められた位置を唯一のX線画像に表示することができる。位置は個別の点または軌跡の形で表示するとよい。新たな位置のために新たな画像データセットを取得する必要はない。取得すべき必要な画像データセットが少なく済むことによって、撮影装置として使用されたX線装置によって生じさせられる患者および操作者へのX線被曝が著しく低減される。

10

20

30

40

50

【 0 0 3 4 】

本発明装置の一実施態様によれば、一次放射および／または二次放射が、200MHzよりも低い、好ましくは100MHzよりも低い、とりわけ1MHzよりも低い第1および／または第2の周波数を有する。この種の周波数は、ミリメートルの範囲内にあるトランスポンダのアンテナ寸法の場合に、有機組織内の位置検出に特に好適である。一次放射および／または二次放射は組織を特に良好に透過する。とりわけ、体によって僅かしか吸収されず、医療装置および機器に殆ど影響を及ぼさない周波数が選ばれる。

【 0 0 3 5 】

本発明装置の一実施態様によれば、第1および／または第2の周波数は、それぞれ予め与えられた第1および／または第2の周波数値の間で時間的に交替する。周波数に依存する障害影響ならびに障害となる共振形成が回避される。更に、一次放射および／または二次放射の周波数依存性が求められ、位置検出時に利用される。例えば、異なる周波数を有する2つのスペクトル線の異なる吸収および異なる走行時間特性などからトランスポンダと受信器との間の距離に関する情報を求めることができる。

10

【 0 0 3 6 】

本発明装置の一実施態様によれば、送信器がパルス化された直流電流により動作可能である。パルス化された直流電流を使用することによって、金属表面による妨害作用が低減される。それにより位置検出精度を改善することができる。

【 0 0 3 7 】

本発明の他の実施態様によれば、撮影装置において、超音波検査法、放射線検査法、X線透視法、光標識を用いたX線透視法、血管撮影法、光コヒーレンス断層画像化法、分離型断層撮影法、陽電子放出断層撮影法、コンピュータ断層撮影法、核スピン断層撮影法、内視鏡検査法、核医学画像化法、光画像化法からなるグループから選択された画像化法が使用される。2つ又はそれ以上の画像化法の組み合わせも使用できる。要求に応じて、2次元、3次元または4次元の画像データセットが取得される。画像データセットの取得時に使用されたパラメータ値は、画像作成手段によって第2の画像の作成時に使用することができる。

20

【 0 0 3 8 】

他の実施態様によれば、体は哺乳類の体、特に人間の体であり、更に本発明による体内のインプラントの位置を求める装置には体における血管、管および／または空洞内へ挿入するためのカテーテルが設けられている。カテーテルに基づいて、例えばカテーテルに取付けられた超音波画像化装置により、血管やその他の管などの内部画像を作成することができる。これらの画像は第2の画像を作成する際に使用することができる。

30

【 0 0 3 9 】

本発明装置の一実施態様によれば、体内のインプラントの位置を求める装置および／またはカテーテルに少なくとも1つの他のトランスポンダが設けられている。他のトランスポンダは該装置に固定され、カテーテル先端に取付けられていると好ましい。他のトランスポンダに基づいて、位置を求めるための付加的な情報、例えば方向情報または距離情報を得ることができる。第1の座標系と第2の座標系とを相関させるための相関データを求めることもできる。

40

【 0 0 4 0 】

本発明による体内のインプラントの位置を求める装置の他の実施態様によれば、体の運動を検出する装置が設けられている。体の運動を検出する装置は外部および／または内部の運動を検出するために使用することができる。体の運動を検出する装置により検出された運動は、第1の画像や第2の画像内の運動アーチファクト（モーションアーチファクト）および／または位置検出時の運動アーチファクトを補正するために使用することができる。運動を検出するために、体の運動を検出する装置は、カメラ、レーザ、磁気センサ、圧力センサ、心電図および／または血圧センサを含むとよい。カメラおよび／またはレーザは体の外部の運動を検出するのに好適である。心電図データならびに血圧データは、心拍動によって引き起こされる内部の運動を検出するのに好適である。磁気センサまたは圧

50

力センサは、例えば患者の呼吸によって引き起こされた運動を検出するのに使用することができる。

【 0 0 4 1 】

本発明装置の一実施態様によれば、体内のインプラントの位置を求める装置からおよびこの装置へのデータの無線伝送および／またはこの装置の構成部分間のデータの無線伝送のための少なくとも1つのインターフェースが設けられている。データは、位置データ、画像データ、生理学的データ、患者データなどである。伝送は、例えば病院情報システム内におけるネットワークに接続されているコンピュータから行なわれ、かつそのコンピュータへ行なわれる。体内のインプラントの位置を求める装置の構成部分間でのデータの無線伝送は、例えば、送信器、受信器と位置検出装置との間、撮影装置と画像作成手段との間、相関手段と画像作成手段との間、カテーテルと位置検出装置との間などで行なうことができる。

10

【 0 0 4 2 】

本発明装置の一実施態様によれば、位置検出ユニットは、体の中空、管状またはホース状の領域内でトランスポンダおよび／または他のトランスポンダが移動する際に、複数の異なる位置を求める。体の領域は例えば血管部分である。複数の位置の検出はその領域のボリュームの点状走査と見なすことができる。位置は、ボリュームを包む包絡線を求めるための包絡線検出ユニットにより使用され得る。包絡線は第2の画像内に表示することができる。

【 0 0 4 3 】

20

本発明装置の一実施態様によれば、第1の座標系と第2の座標系とを相関させるための相関データを求めるのに適したファントムが設けられている。ファントムの使用のもとに求められた付加的な相関データにより、相関が簡単化され、改善される。

【 0 0 4 4 】

本発明による体内のインプラントの位置を求める装置の一実施態様によれば、トランスポンダ、他のトランスポンダ、センサ、ケーブル、電子構成要素および／またはハウジングは妨害電磁場に対する遮蔽を有する。妨害電磁場によって引き起こされた該装置の動作妨害を低減することができる。

【 0 0 4 5 】

本発明による体内のインプラントの位置を求める装置の他の実施態様によれば、体内のインプラントの位置を求める装置の動作のために設けられている電源装置は、体内のインプラントの位置を求める装置の、体に接続されている導電要素から電気的に絶縁されている。導電要素は、例えば金属面や、体内のインプラントの位置を求める装置に接続されている生理学的データ検出センサ、例えば心電図電極などである。故障時に患者もその装置の操作者も危険にさらされないことが保証される。

30

【 0 0 4 6 】

本発明の他の有利な実施態様によれば、データ、特に画像データの交換のためにDICOMプロトコルインターフェースが設けられている。DICOMプロトコルインターフェースはMPPS(=Modality Performed Procedure Step)モジュールを含むと好ましい。インターフェースおよびモジュールは、医用画像データに使用可能である標準化されたインターフェースである。インターフェースは、他のDICOM能力のある医療装置との画像データの簡単な交換を可能にする。MPPSモジュールは画像情報の標準化された特別に簡単な処理を可能にする。

40

【 0 0 4 7 】

本発明によれば、本発明によるトランスポンダを備えたインプラントの体内における位置を求める方法であって、次のステップを有する方法が提案される。

- a) 第1の座標系に割り付けられた画像データセットであって、少なくともインプラントを含んでいる体部分の第1の画像を作成するための画像データセットを取得するステップ、
- b) トランスポンダへ電磁的な一次放射を送出するステップ、

50

- c) 一次放射によりトランスポンダから放出された二次放射を受信するステップ、
 - d) 二次放射に基づいて第2の座標系におけるトランスポンダの位置を求めるステップ、
 - e) 第1の座標系と第2の座標系とを相関させるステップ、
 - f) 第1の画像およびトランスポンダの位置を再現する第2の画像を作成するステップ。
- 【0048】

この方法の有利な実施態様は次の通りである。

- ・電磁的な一次放射および/または二次放射は、200MHzよりも低い第1および/または第2の周波数を有する。
- ・第1および/または第2の周波数は、それぞれ予め与えられた第1および/または第2の周波数値の間で時間的に交替させられる。
- ・送信器はパルス化された直流電流により動作させられる。
- ・第1の画像の撮影時に、超音波検査法、放射線検査法、X線透視法、光標識を用いたX線透視法、血管撮影法、光コヒーレンス断層画像化法、分離型断層撮影法、陽電子放出断層撮影法、コンピュータ断層撮影法、核スピン断層撮影法、内視鏡検査法、核医学画像化法、光画像化法からなるグループの中から選択された画像化法が使用される。
- ・ステップa)において2次元、3次元または4次元の画像データセットが取得される。
- ・ステップa)における画像データセットの取得に使用されたパラメータ値が、ステップf)において第2の画像を作成するために使用される。
- ・体は哺乳類の体であり、ステップa)において画像データセットを取得するためにおよび/またはステップd)においてトランスポンダの位置を求めるためにカテーテルが使用される。
- ・装置および/またはカテーテルに少なくとも1つの他のトランスポンダが設けられている。
- ・ステップa)、ステップb)および/またはステップc)において、生じる体の運動が検出される。
- ・運動を検出するために、カメラ、レーザ、磁気センサ、圧力センサ、心電図および/または血圧センサが使用される。
- ・検出された運動に基づいて第1の画像および/または第2の画像において運動アーチファクトが補正される。
- ・装置からおよび装置へのデータおよび/または装置の構成部分間のデータが少なくとも1つの無線インターフェースを介して伝送される。
- ・体の中空、管状またはホース状の領域内でトランスポンダおよび/または他のトランスポンダが移動する際に、複数の異なる位置が求められる。
- ・複数の異なる位置に基づいて領域の包絡線が求められる。
- ・包絡線が第2の画像に表示される。
- ・ステップe)において、第1の座標系と第2の座標系とを相関させるために、適切なファントムに基づいて求められた相関データが使用される。
- ・位置がトランスポンダに記憶される。
- ・装置の動作のために設けられている電源装置が、装置の、体に接続されている導電要素から電氣的に絶縁されている。
- ・データがDICOMプロトコルインターフェースを介して交換される。
- ・データ交換のためにMPPSモジュールが使用される。

【0049】

本発明によるインプラント、体内のインプラントの位置を求める装置および方法は、体内におけるインプラントの位置を特に簡単にかつ正確に求めることを可能にする。トランスポンダ技術を使用することによって、位置検出が殆ど画像化法に依存しない。特に、インプラントがその都度使用される画像化法により位置測定可能であることは必要でない。

【発明を実施するための最良の形態】

【0050】

以下において本発明を有利な実施例に基づいて説明する。

図 1 はステントを示し、

図 2 は図 1 のステントの位置を求める装置を概略的に示し、

図 3 は相關過程を概略的に示し、

図 4 はトランスポンダを備えたインプラントの位置を求める装置のブロック図を示す。

【 0 0 5 1 】

別のものを意味しないかぎり、図 1 乃至 4 において同じまたは類似の構成要素には同じ参照符号を付されている。

【 0 0 5 2 】

図 1 はトランスポンダ 2 を取付けられたステント 1 を示す。X, Y, Z は、トランスポンダ 2 の図示されていない送信および / または受信アンテナの X 方向、Y 方向および Z 方向を表す。

【 0 0 5 3 】

ステント 1 は管状の編み細工の形に構成されている。編み細工は、例えば特殊鋼、リチウムノールあるいはその他のステント 1 にとって通常の方法から作られている。編み細工は被覆を施されている。被覆は編み細工の保護のために設けられ、および / または血管の再狭窄予防に適した材料を有する。トランスポンダ 2 はステント 1 の編み細工に取付けられている。トランスポンダ 2 は、互いに垂直な X, Y, Z 方向への / からの信号を送信および / または受信するための図示されていない送信および / または受信アンテナを有する。送信もしくは受信方向の数はほぼ任意に選択可能である。例えば、Y 方向が受信方向であり、X 方向および Z 方向が送信方向であってよい。トランスポンダ 2 は 3 つよりも多いまたは少ない送信および / または受信方向を有することもできる。それぞれ 1 つ又は複数の異なるように向けられた送信および / または受信方向を有する複数のトランスポンダが設けられていてもよい。

【 0 0 5 4 】

トランスポンダ 2 の大きさは、数ミリメートル範囲、とりわけサブミリメートルの範囲にあると好ましい。トランスポンダ 2 の送信および / または受信ユニットの長さ寸法は 3 mm より小さい、もしくは 1 mm より小さい。

【 0 0 5 5 】

トランスポンダ 2 は受動式トランスポンダまたは能動式トランスポンダであってよい。受動式トランスポンダ 2 はトランスポンダ 2 によって消費されるエネルギーが外部から磁場を介して供給されるという利点を提供する。受動式トランスポンダ 2 は例えばバッテリーのような固有のエネルギー源を必要としない。これに対して能動式トランスポンダ 2 は固有のエネルギー源を必要とする。能動式トランスポンダの使用性はエネルギー源の寿命に制限されている。しかしながら、能動式トランスポンダ 2 によれば、それから放出された信号の大きな信号強さおよび大きな到達範囲を達成することができる。

【 0 0 5 6 】

更に、トランスポンダ 2 はメモリを有する。メモリには、体内におけるトランスポンダ 2 の位置およびステント 1 に対するトランスポンダ 2 の相対的な方位を記憶させることができる。メモリには、例えば患者データや、例えば材料および被覆のようなステント 1 に関する情報などの他のデータも記憶させることができる。

【 0 0 5 7 】

ステント 1 には物理学および / または生理学的数据を検出するセンサ要素が取付けられている。センサ要素は例えば温度、圧力、pH 値の検出に使用することができる。遺伝子量および / または分子量を検出するセンサ要素が設けられてもよい。量は、例えば酵素活性度に関する情報、遺伝子標識および / または分子標識に関する情報であってよい。センサ要素により検出されたデータはトランスポンダのメモリに記憶もしくは中間記憶させることができる。受信ユニットへデータを伝送するためにトランスポンダの送信アンテナを使用することができる。センサ要素は長手寸法よりも短いことが好ましい。センサ要素は 100 μ m 以下、好ましくは 100 nm 以下の平均サイズを有するとよい。

【 0 0 5 8 】

図 2 は、図 1 のステント 1 の位置を求める装置を概略的に示す。トランスポンダ 2 を設けられたステント 1 は再狭窄予防のために血管 3 中に挿入されている。インプラントの位置を求めるために、トランスポンダ 2 へ電磁的な一次放射 5 を送信するための送信器と、一次放射 5 によりトランスポンダ 2 から放出された電磁的な二次放射 6 を受信するための受信器とを有する送受信器 4 が設けられている。トランスポンダ 2 に対する距離に依存する二次放射 6 の特性を検出するために、受信器 7 が設けられている。符号 8 により、送受信器 4 および受信器 7 によって受信された二次放射 6 に基づいてステント 1 の位置を求める位置検出ユニットが示されている。

【 0 0 5 9 】

位置の検出は次にしたがって行なわれる。

【 0 0 6 0 】

送受信器 4 がトランスポンダ 2 に向けて一次放射 5 を送信する。一次放射 5 はトランスポンダ 2 を活性化させる。活性化によってトランスポンダ 2 は二次放射 6 を放出する。図の見易さの理由から一次放射 5 の入射および二次放射 6 の放出が図 2 においては Z 方向および Y 方向に限られている。入射および放出は任意の方向において行なうことができる。それに加えて、他の固定して取付けたまたは移動可能な送受信器および / または受信器もしくは送信器を設けることができる。放出された二次放射 6 の方向依存性から位置検出ユニット 8 が方向情報もしくは位置情報を求める。更に、位置検出ユニット 8 は、受信器 7 によって受信された二次放射 6 に基づいて Z 方向に関するトランスポンダ 2 からの受信器 7 の距離を求める。受信器 7 は例えば受信された二次放射 6 の磁場強度をホールセンサにより検出することができる。距離情報は二次放射 6 の 2 つのスペクトル線の周波数差からも求めることができる。位置検出精度を向上させるために、トランスポンダ 2 に対する送受信器 4 および受信器 7 の異なる複数の相対的な配置についての位置情報、方向情報および距離情報を求めるとよい。位置検出ユニット 8 は方向情報、位置情報および距離情報に基づいて第 2 の座標系における位置を求める。第 2 の座標系は例えば送受信器 4、受信器 7 などに付設された座標系であってよい。第 2 の座標系の座標としては、直交座標、極座標あるいは円筒座標または球面極座標を使用することができる。

【 0 0 6 1 】

ステント 1 に対するトランスポンダ 2 の相対的な方位が既知である場合、ステント 1 の位置および向きを求めることができる。トランスポンダ 2 の方位は、トランスポンダ 2 のメモリに記憶させておき、送受信器 4 または受信器 7 により読み出すことができる。位置検出ユニット 8 は、トランスポンダの方位および位置に基づいて、ステント 1 の正確な位置および向きを求めることができる。

【 0 0 6 2 】

図 3 は相関過程を概略的に示す。相関過程においては、X 線画像 9 に割り付けられた第 1 の座標系 O 1 が第 2 の座標系 O 2 に相関させられる。第 2 の座標系 O 2 においては、位置検出ユニット 8 によって求められたトランスポンダ 2 つまりステント 1 の位置 P が表示されている。符号 10 は相関に基づいて作成された重ね画像を示す。重ね画像 10 は、X 線画像 9 を含んでおり、トランスポンダ 2 つまりステント 1 の位置 P を再現する。

【 0 0 6 3 】

第 1 の座標系と第 2 の座標系とを相関させるために、他のトランスポンダおよび / または X 線標識を使用することができる。他のトランスポンダはステントの位置を求める装置に取付けられていてもよい。X 線標識は X 線装置の撮影領域内に取付けるとよい。X 線標識に他のトランスポンダが設けられていると好ましい。相関データを求めるために、他のトランスポンダの位置および X 線図により検出された X 線標識の位置が使用される。

【 0 0 6 4 】

更に、相関データは、血管 3 内に挿入可能な図示されていないカテーテルに基づいて得ることができる。カテーテルにはこのために 1 つ又は複数の X 線標識または他のトランスポンダが設けられているとよい。

【 0 0 6 5 】

相関データに基づいて、相関規則が例えば第 2 の座標系 O 2 を第 1 の座標系 O 1 へ変換するための座標変換の形で求められ得る。行なわれた相関に基づいて重ね画像 1 0 が作成され、表示される。相関規則に関する情報およびそれを基にした X 線画像 9 をトランスポンダ 2 に記憶させることができる。

【 0 0 6 6 】

ステント 1 の移動時に、例えば血管 3 内へのステント 1 の挿入時に、一連の連続的な位置 P を求めることができる。それぞれの位置 P を重ね画像において軌跡として表示することもできる。その都度ステント 1 の現在の位置のみを表示することも可能である。ステントが X 線画像 9 から検出された体領域から離れない限り、位置 P の表示のためにその都度同じ X 線画像 9 を用いることができる。多数の X 線画像 9 を撮影しなくてもよい。患者および医療従事者の X 線被曝が著しく低減する。更に、画像化に使用される撮影装置が酷使されることはほとんどない。これは撮影のためならびに整備および維持のためのコストの低減をもたらす。

【 0 0 6 7 】

図 4 はトランスポンダを備えたインプラントの位置を求める装置のブロック図を示す。

【 0 0 6 8 】

体内のインプラントの位置を求める装置は、位置検出ブロック A、患者監視ブロック B、画像撮影ブロック C、メモリブロック D、インターフェースブロック E、画像作成ブロック F、入力 / 出力ブロック G および電圧供給ブロック H を有する。

【 0 0 6 9 】

位置検出ブロック A は、インプラントに設けられたトランスポンダへ電磁的な一次放射 5 を送信し、インプラントに設けられたトランスポンダから電磁的な二次放射 6 を受信するための送受信器 A 1 を有する。更に、位置検出ブロック A は、インプラントからの受信器 A 2 の距離に依存した二次放射 6 の物理学的な量を検出するための受信器 A 2 を有する。第 2 の座標系におけるトランスポンダの位置を求めるために、位置検出ブロック A にはプロセッサ A 3 が設けられている。プロセッサ A 3 はデータ交換のために送受信器 A 1 および受信器 A 2 と接続されている。データ交換は、ケーブルを介して、または例えば無線通信にてケーブルなしに行なわれる。患者監視ブロック B は生理学的データのための信号処理ユニット B 1 ならびに生理学的データを検出するセンサへの接続端子 B 2 を有する。信号処理ユニット B 1 は、物理学的および / または生理学的データを検出するためにインプラントに取付けられたセンサ要素により検出されるデータを処理するためにも使用することができる。画像撮影ブロック C は、X 線装置の構成部分、例えば X 線装置の C アーム X 線装置部分または X 線コンピュータ断層撮影装置の構成部分を含む。X 線装置は、患者用寝台 C 1 と、X 線を発生するために高電圧発生装置 C 2 に接続された X 線放射器 C 3 と、X 線を検出する X 線検出器 C 4 と、データ交換のために X 線検出器に接続されたデータ処理ユニット C 5 とを有する。X 線装置の構成部分を制御するためにシステム制御装置 C 6 が設けられている。画像作成ブロック F は、第 1 および第 2 の座標系の較正のための較正ユニット F 1 を有する。画像アーチファクトを補正するために画像補正ユニット F 2 が設けられている。重ね画像を作成するための画像作成ユニットは符号 F 3 で示されている。入力 / 出力ブロック G は、情報、画像、ブロック A ~ H の動作状態などを表示するための表示ユニット G 1 を有する。更に、入力 / 出力ブロック G は操作ユニット G 2 を有する。装置およびブロック A ~ H の給電のためにエネルギー供給ブロック H が設けられている。ブロック A ~ H 間またはそれらの部分間のデータおよび / またはエネルギーの交換のために、これらはバスライン L を介して互いに接続されている。

【 0 0 7 0 】

次に、体内のインプラントの位置を求める装置の動作態様およびブロック A ~ H の協働を説明する。

【 0 0 7 1 】

位置検出ブロック A により、図 2 の構成に類似して、インプラントに設けられたトラン

10

20

30

40

50

スポンダの位置が求められる。インプラントは、図 2 に示されたステントのほかに、更に心臓ペースメーカー、脳ペースメーカー、体内に挿入可能な貯蔵薬、例えば骨代用物質のような形成外科インプラントなどである。

【 0 0 7 2 】

患者監視ブロック B に基づいて、信号処理ユニット B 1 により患者の生理学的データを検出することができる。信号処理ユニット B 1 には、心電図、脈拍計、血圧計のための接続端子 B 2 が設けられている。更に、呼吸および呼吸に起因する患者の体の運動、特に上半身の運動を検出する装置を接続するための端子 B 2 が設けられている。生理学的データに基づいて、一方では検査時における患者の状態を監視することができる。他方では、例えば心拍動、脈拍もしくは呼吸のような生理学的データを、第 1 および / または第 2 の画像内の運動に起因するアーチファクトを補正するために使用することができる。トランスポンダの位置検出時における運動に起因する誤差も補正することができる。

10

【 0 0 7 3 】

画像撮影ブロック C の X 線装置により、第 1 の画像を作成するための画像データセットが作成される。画像データセットは患者用寝台 C 1 上で撮影された患者の体部分をカバーする。画像データセットは、2 次元、3 次元または 4 次元のデータセットであってよい。画像データセットは、例えば超音波画像化または光コヒーレンス断層画像化 (OCT; Optical Coherence Tomography) による画像化手段を備えたカテーテルのような他の画像化システムの他の画像データにより補充され得る。データ処理ユニット C 5 により、画像データセットから X 線画像が作成される。複数の一連の 2 次元または 3 次元の X 線画像を作成することもできる。

20

【 0 0 7 4 】

作成された X 線画像は、画像作成ユニット F 3 によって第 2 の画像を作成するために使用される。画像作成ユニット F 3 は画像データセットおよび他の画像データを直接に処理することも可能である。X 線画像に割り付けられた第 1 の座標系およびトランスポンダの位置に割り付けられた第 2 の座標系を較正するために、較正ユニット F 1 が較正を行なう。第 1 および第 2 の座標系の較正後、画像作成ユニット F 3 によって第 2 の画像が作成される。第 2 の画像は、X 線画像と、これに表示される体内のトランスポンダ位置とを再現する。更に、インプラントに対するトランスポンダの相対的な方位が既知であるかぎり、体内におけるインプラントの位置および方位が求められ、画像作成ユニット F 3 によって第 2 の画像内に示される。インプラントに対するトランスポンダの相対的な方位は、例えばデータシート、患者記録、または、トランスポンダのメモリに記憶された方位情報から得られる。

30

【 0 0 7 5 】

第 2 の画像の画質改善のために、画像補正ユニット F 2 により、患者監視ブロック B によって検出された生理学的データが評価され、補正される。呼吸、心拍動などのような生理学的データに基づいて運動アーチファクト (モーションアーチファクト) が補正される。運動は、カメラに基づいてまたはレーザにより検出可能であり、運動アーチファクトの補正に使用可能である。

【 0 0 7 6 】

40

画像作成ブロック F によって作成された第 2 の画像は入力 / 出力ブロック G の表示ユニット G 1 に表示される。表示ユニット G 1 は、例えば X 線装置を制御するためのコンピュータに接続されているモニタであってよい。表示ユニット G 1 は、患者固有のデータを表示するために特別に設けられた患者モニタも有するとよい。表示ユニット G 1 には、X 線画像のほかに、例えば生理学的データまたは X 線装置の動作データのような他のデータが表示されるとよい。制御、操作のためにおよび / または機能開始のためにならびに使用者と装置または個々のブロック A ~ H との通信のために、入力 / 出力ブロック G には操作ユニット G 2 が設けられている。操作ユニット G 2 は、体内のインプラントの位置を求める装置および個々のブロック A ~ H にバスライン L を介して接続されたコンピュータであってよい。可動のもしくは移動可能な操作要素、例えば接触感応式モニタなどであってもよ

50

い。

【 0 0 7 7 】

X線画像、第2の画像、トランスポンダの位置および/またはインプラントに対するトランスポンダの相対的な方位、患者データ、X線装置の撮影パラメータおよび他のデータがメモリブロックD内に記憶可能である。

【 0 0 7 8 】

体内のインプラントの位置を求める装置と他の医療装置または非医療装置との間で医療データ、特に画像データを交換するために、標準化されたインターフェースがインターフェースブロックE内に設けられている。このインターフェースは、例えばDICOMプロトコルインターフェースであるとよい(DICOM=Digital Imaging and Communocations In Medicine)。DICOMプロトコルインターフェースは、MPPSモジュールおよび医用画像データ交換に特に適した他のモジュールを含むとよい。

10

【 0 0 7 9 】

ブロックA~H間またはこれらのブロックの個々の構成部分間のデータ交換のために、これらはバスラインLにより互いに接続されている。共通なバスラインLを介する接続は強制的ではない。無線通信またはワイアレス通信として個別の接続が実施されていてもよい。後者は、特にプロセッサA3と送受信器A1もしくは受信器A2との間のデータ伝送に、そしてセンサから信号処理ユニットB1への生理学的データの伝送のために好適である、

20

【 0 0 8 0 】

本発明によるインプラント、トランスポンダを備えたインプラントの体内での位置を求める装置および方法により、トランスポンダの位置ならびにインプラントの位置を特に簡単にかつ正確にしかも確実に求めることができる。

【図面の簡単な説明】

【 0 0 8 1 】

【図1】本発明によるステントの実施例を示す概略図

【図2】本発明による体内のインプラントの位置を求める装置の動作原理を示す概略図

【図3】本発明による体内のインプラントの位置を求める方法における関連過程を概略的に示す説明図

30

【図4】本発明による体内のインプラントの位置を求める装置の実施例を示すブロック図

【符号の説明】

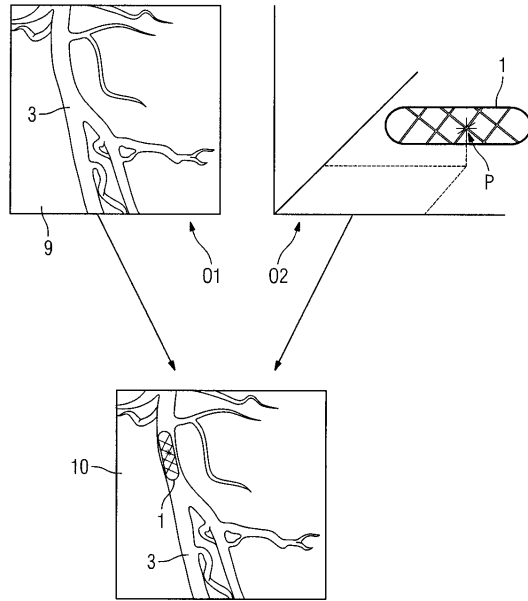
【 0 0 8 2 】

- | | |
|----|-----------|
| 1 | ステント |
| 2 | トランスポンダ |
| 3 | 血管 |
| 4 | 送受信器 |
| 5 | 一次放射 |
| 6 | 二次放射 |
| 7 | 受信器 |
| 8 | 位置検出ユニット |
| 9 | X線画像 |
| 10 | 重ね画像 |
| A | 位置検出ブロック |
| A1 | 送受信器 |
| A2 | 受信器 |
| A3 | プロセッサ |
| B | 患者監視ブロック |
| B1 | 信号処理ユニット |
| B2 | センサへの接続端子 |

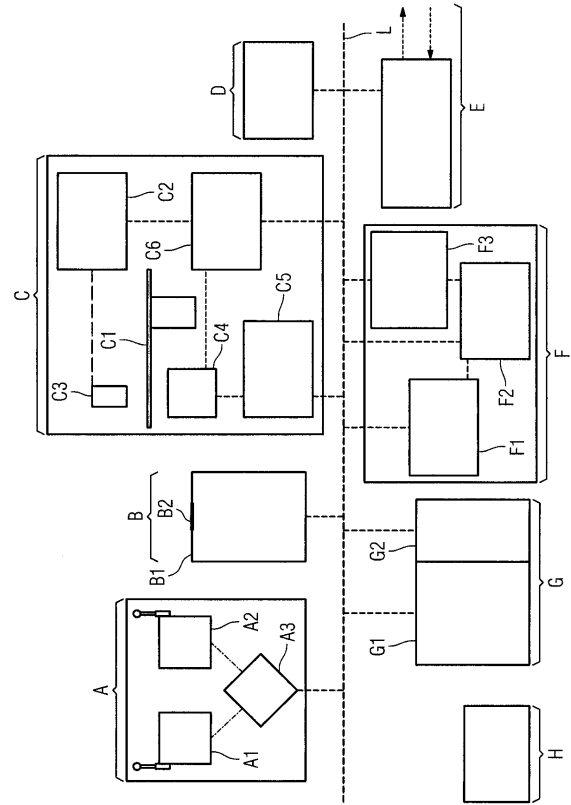
40

50

【図 3】



【図 4】



フロントページの続き

(51)Int.Cl.		F I
G 0 1 S 13/75 (2006.01)		G 0 1 S 13/80
G 0 1 S 13/76 (2006.01)		G 0 1 S 13/46
G 0 1 S 13/79 (2006.01)		A 6 1 B 5/06
G 0 1 S 13/46 (2006.01)		A 6 1 B 5/10 3 1 0 A
A 6 1 B 5/06 (2006.01)		A 6 1 B 5/00 G
A 6 1 B 5/11 (2006.01)		G 0 6 T 1/00 2 9 0 Z
A 6 1 B 5/00 (2006.01)		
G 0 6 T 1/00 (2006.01)		

(72)発明者 ウルリッヒ ビル
 ドイツ連邦共和国 9 1 0 9 0 エッフェルトリッヒ アム フェルゼンケラー 5
 (72)発明者 ミヒャエル マシュケ
 ドイツ連邦共和国 9 1 4 7 5 ロンナーシュタット アム パウムガルテン 9

審査官 宮崎 敏長

(56)参考文献 特開平 1 1 - 3 1 3 8 9 4 (J P , A)
 特開 2 0 0 5 - 0 5 2 6 4 2 (J P , A)
 特開 2 0 0 4 - 1 3 0 0 9 4 (J P , A)
 米国特許第 0 4 6 5 4 6 5 8 (U S , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B名)

A 6 1 F	2 / 0 0	-	A 6 1 F	4 / 0 0
A 6 1 B	5 / 0 0	-	A 6 1 B	5 / 2 2
A 6 1 M	2 5 / 0 0	-	A 6 1 M	2 9 / 0 2
G 0 1 S	1 3 / 4 6	-	G 0 1 S	1 3 / 4 8
G 0 1 S	1 3 / 7 5	-	G 0 1 S	1 3 / 7 9

专利名称(译)	植入物，用于定位植入体内的植入物的装置		
公开(公告)号	JP4863799B2	公开(公告)日	2012-01-25
申请号	JP2006198061	申请日	2006-07-20
[标]申请(专利权)人(译)	西门子公司		
申请(专利权)人(译)	西门子激活日元Gezerushiyafuto		
当前申请(专利权)人(译)	西门子激活日元Gezerushiyafuto		
[标]发明人	ウルリッヒビル ミヒアエルマシュケ		
发明人	ウルリッヒビル ミヒアエルマシュケ		
IPC分类号	A61F2/02 A61F2/28 A61F2/04 A61M25/00 A61M25/01 G01S13/75 G01S13/76 G01S13/79 G01S13/46 A61B5/06 A61B5/11 A61B5/00 G06T1/00 A61F2/82		
CPC分类号	A61B6/527 A61B5/0031 A61B5/06 A61B5/062 A61B5/721 A61B6/03 A61B6/563 A61B6/584 A61B2034 /2051 A61F2/82 A61F2250/0002		
FI分类号	A61F2/02 A61F2/28 A61F2/04 A61M25/00.312 A61M25/00.309.B G01S13/80 G01S13/46 A61B5/06 A61B5/10.310.A A61B5/00.G G06T1/00.290.Z A61B5/11 G01S13/76 G06T7/00.612		
F-TERM分类号	4C038/VA04 4C038/VB01 4C038/VC05 4C038/VC20 4C097/AA14 4C097/AA16 4C097/BB01 4C097 /BB05 4C097/CC01 4C117/XA01 4C117/XB01 4C117/XB06 4C117/XC19 4C117/XC21 4C117/XC26 4C117/XD25 4C117/XE15 4C117/XE17 4C117/XE27 4C117/XE34 4C117/XE36 4C117/XE42 4C117 /XE44 4C117/XE45 4C117/XE46 4C117/XE58 4C117/XF13 4C117/XF23 4C117/XG02 4C117/XG32 4C117/XG34 4C117/XG40 4C117/XH02 4C117/XJ01 4C117/XK13 4C117/XK19 4C117/XK24 4C117 /XR07 4C117/XR08 4C117/XR09 4C117/XR10 4C167/AA56 4C167/BB61 4C167/BB62 4C167/CC07 4C167/CC08 4C167/EE01 5B057/AA07 5B057/CA08 5B057/CA12 5B057/CA16 5B057/CB08 5B057 /CB12 5B057/CB16 5B057/CE08 5B057/CH20 5B057/DA16 5B057/DB02 5B057/DB09 5J070/AB01 5J070/AC01 5J070/AD05 5J070/AE09 5J070/AE10 5J070/AH04 5J070/AK14 5J070/AK22 5J070/BC05 5J070/BC15 5J070/BC25 5J070/BD02 5J070/BD08 5J070/BG40		
代理人(译)	山口岩 山本浩		
优先权	102005034167 2005-07-21 DE		
其他公开文献	JP2007083019A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

要解决的问题：能够特别简单准确地检测植入物在体内的位置。 分配给第一坐标系的图像数据组，包括：成像装置（C），用于获取用于创建包括至少植入物的身体部位的第一图像的图像数据组；，用于向应答器发送电磁初级辐射的发射器（A1），用于接收由初级辐射从应答器发射的次级辐射的接收器（A1，A2）和第二次辐射用于使第一坐标系和第二坐标系彼此相关的相关装置（F1），用于获得坐标系中的应答器位置的位置检测装置（A），以及用于创建第二图像的图像的图像创建装置（F3）。点域4

【 图 2 】

